

# НАХОЖДЕНИЕ СТАЦИОНАРНЫХ ТОЧЕК В ЗАДАЧАХ БЕЗУСЛОВНОЙ ОПТИМИЗАЦИИ В MATLAB\*

М. А. Кольцов  
kolmax94@gmail.com

А. В. Плоткин  
avplotkin@gmail.com

24 ноября 2016 г.

**1°. Постановка задачи.** Рассмотрим задачу безусловной оптимизации

$$f(x) \rightarrow \text{extr},$$

$x \in \mathbb{R}^n$

где  $f \in C^1(\mathbb{R}^n)$ . Запишем необходимое условие экстремума в точке  $x_*$ :

$$g(x_*) := f'(x_*) = \mathbb{O}. \quad (1)$$

Все точки из  $\mathbb{R}^n$ , удовлетворяющие условию (1), называются *стационарными*. Система уравнений  $g(x) = \mathbb{O}$ , в общем случае, является нелинейной. Решению таких систем с помощью MATLAB и посвящён данный доклад.

**2°. Функция fsolve.** В среде MATLAB имеется функция `fsolve`, предназначенная для решения систем нелинейных уравнений вида  $F(x) = \mathbb{O}$ ,  $x \in \mathbb{R}^n$ . Решение системы происходит путём минимизации невязки  $G(x) = \|F(x)\|^2$ .

Функция `fsolve` имеет следующий формат вызова:

$$[xval, fval, exitflag] = \text{fsolve}(\text{fun}, x0, \text{options})$$

Поясним входные параметры функции `fsolve`:

- `fun` — указатель на функцию  $F(x)$ , задающую левую часть решаемой системы уравнений (в нашем случае — градиент  $g(x)$ ),
- `x0` — начальное приближение к решению,
- `options` — параметр, устанавливающий некоторые дополнительные настройки, в частности, алгоритм решения.

---

\*Семинар по конструктивному негладкому анализу и недифференцируемой оптимизации «CNSA & NDO»: <http://www.apmath.spbu.ru/cnsa/>

Значение параметра `options` задаётся с помощью стандартной функции `optimoptions` следующим образом:

```
options =
optimoptions(@fsolve, Опция 1, Значение 1, Опция 2, Значение 2, ...)
```

Приведём основные доступные настройки:

- ▷ `Algorithm` — используемый алгоритм решения. Возможные значения: «trust-region-dogleg» (по умолчанию), «trust-region», «levenberg-marquardt» (подробнее о данных алгоритмах см. [1, с. 730–731]).
- ▷ `OptimalityTolerance` — мера оптимальности точки (по умолчанию  $10^{-6}$ ). Если  $\|G'(x_k)\|_\infty < \text{OptimalityTolerance}$ , то вычисления прекращаются.
- ▷ `StepTolerance` — минимальный допустимый размер шага (по умолчанию  $10^{-6}$ ).
- ▷ `FunctionTolerance` — минимальное допустимое уменьшение невязки  $G(x)$  за одну итерацию (по умолчанию  $10^{-6}$ ).
- ▷ `MaxIterations` — максимальное число итераций (по умолчанию 400).
- ▷ `MaxFunctionEvaluations` — допустимое количество вычислений функции  $F$  (по умолчанию  $100 \cdot n$ ).
- ▷ `SpecifyObjectiveGradient` — использовать или нет (`true` или `false`) второй выходной параметр функции `fun` — матрицу Якоби функции  $F$  в точке  $x$ . Если `false` (по умолчанию), то матрица приближается конечными разностями. В нашем случае матрицей Якоби является матрица вторых производных функции  $f(x)$ .
- ▷ `OutputFcn` — указатель на дополнительную функцию, которая будет выполняться после каждой итерации алгоритма.

Полный список доступных настроек приведён в руководстве [1, с. 722–728].

Перейдём к описанию выходных параметров функции `fsolve`:

- `xval` — найденное решение,
- `fval` — значение  $F(\text{xval})$ ,
- `exitflag` — значение, сигнализирующее об окончании вычислений.

Поясним возможные значения  $r$  параметра `exitflag`:

$r > 0$  — конечное значение невязки мало ( $G(xval) < \sqrt{\text{FunctionTolerance}}$ ),  
 $r = 0$  — превышено максимальное число итераций или количество вычислений функции  $F$  (см. `MaxIterations` и `MaxFunctionEvaluations`),  
 $r < 0$  — конечное значение невязки велико ( $G(xval) \geq \sqrt{\text{FunctionTolerance}}$ ).

**3°. Информация о процессе вычислений.** Из описания выходных параметров функции ясно, что `fsolve` предоставляет информацию только о конечном значении  $x$  и  $F(x)$ . Однако зачастую бывает интересна информация о всём процессе вычислений (к примеру, для построения графиков). Для получения данной информации может быть использована опция `OutputFcn`.

Функция, указатель на которую передаётся в опцию `OutputFcn`, должна принимать от `fsolve` три аргумента:

- `x` — текущее значение  $x$ ,
- `optimValues` — структура, содержащая информацию о текущей итерации,
- `state` — стадия выполнения `fsolve`.

Функция может вернуть «`true`», если требуется прекратить вычисления, и «`false`» в противном случае.

Приведём пример простейшей реализации такой функции:

```
function stop = outfun(x, optimValues, state)
    stop = false;                                % не прерываем вычисления
    if isequal(state, 'iter')                    % если конец итерации
        xhist = [xhist; x];                      % сохраняем значение x
        ghist = [ghist; optimValues.fval'];     % сохраняем значение g(x)
    end
end
```

По окончании работы `fsolve` в переменных `xhist`, `ghist` будут содержаться значения  $x$  и  $g(x)$  на каждой итерации.

Перечень доступной в структуре `optimValues` информации, а также примеры более сложных функций приведены в руководстве [1, с. 166–172, 568–577].

4°. **Пример 1: обобщённая трёхдиагональная функция.** Обратимся к банку тестовых функций [2] и опробуем `fsolve` на обобщённой трёхдиагональной функции (Generalized Tridiagonal function):

$$f(x) = \sum_{i=1}^{n-1} (x_i + x_{i+1} - 3)^2 + (x_i - x_{i+1} + 1)^4.$$

Запишем градиент данной функции:

$$\begin{aligned} \frac{\partial f}{\partial x_1} &= 2(x_1 + x_2 - 3) + 4(x_1 - x_2 + 1)^3, \\ \frac{\partial f}{\partial x_i} &= 2(x_i + x_{i+1} - 3) + 4(x_i - x_{i+1} + 1)^3 + \\ &\quad + 2(x_{i-1} + x_i - 3) - 4(x_{i-1} - x_i + 1)^3, \quad i \in 2 : n - 1, \\ \frac{\partial f}{\partial x_n} &= 2(x_{n-1} + x_n - 3) - 4(x_{n-1} - x_n + 1)^3. \end{aligned}$$

Пусть  $n = 5$ . Банк тестовых функций предлагает в качестве начального приближения  $x_0 = [2, \dots, 2]$ . Запустим `fsolve` с этим начальным приближением и после 6 итераций получим ответ:  $x_* \approx [1.037, 1.370, 1.500, 1.630, 1.963]$ ,  $f(x_*) \approx 2.27875$  (см. рис. 1).

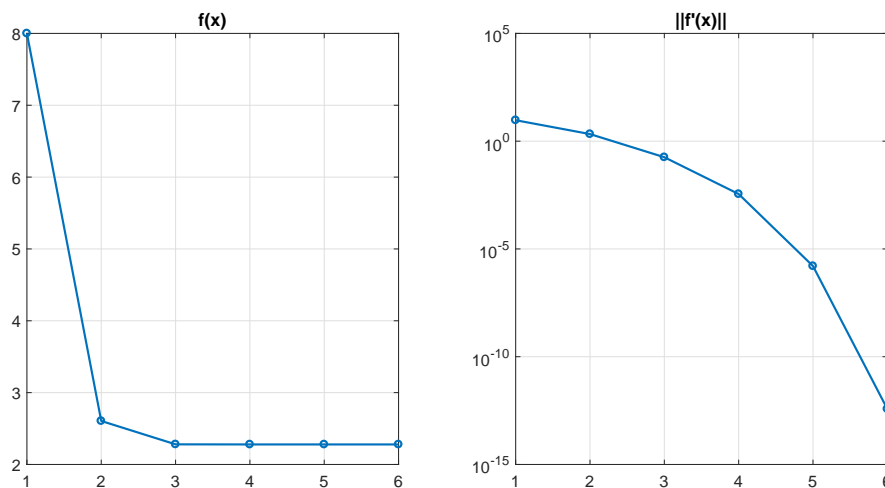


Рис. 1. Поведение обобщённой трёхдиагональной функции по итерациям

5°. **Пример 2: функция EG2.** Рассмотрим теперь функцию EG2 из того же банка тестовых функций:

$$f(x) = \sum_{i=1}^{n-1} \sin(x_1 + x_i^2 - 1) + \frac{1}{2} \sin x_n^2.$$

Запишем градиент данной функции:

$$\frac{\partial f}{\partial x_1} = (1 + 2x_1) \cos(x_1 + x_1^2 - 1) + \sum_{i=2}^{n-1} \cos(x_1 + x_i^2 - 1),$$

$$\frac{\partial f}{\partial x_i} = 2x_i \cos(x_1 + x_i^2 - 1), \quad i \in 2 : n - 1,$$

$$\frac{\partial f}{\partial x_n} = x_n \cos x_n^2.$$

Также вычислим матрицу вторых производных:

$$\frac{\partial^2 f}{\partial x_1^2} = -(1 + 2x_1)^2 \sin(x_1 + x_1^2 - 1) + 2 \cos(x_1 + x_1^2 - 1) - \sum_{i=2}^{n-1} \sin(x_1 + x_i^2 - 1),$$

$$\frac{\partial^2 f}{\partial x_i^2} = -4x_i^2 \sin(x_1 + x_i^2 - 1) + 2 \cos(x_1 + x_i^2 - 1), \quad i \in 2 : n - 1,$$

$$\frac{\partial^2 f}{\partial x_n^2} = -2x_n^2 \sin x_n^2 + \cos x_n^2,$$

$$\frac{\partial^2 f}{\partial x_1 \partial x_i} = -2x_i \sin(x_1 + x_i^2 - 1), \quad i \in 2 : n - 1.$$

Пусть  $n = 5$ . Банк тестовых функций предлагает в качестве начального приближения  $x_0 = [1, \dots, 1]$ . Запустим `fsolve` с этим начальным приближением и следующими настройками: `SpecifyObjectiveGradient = true`, `OptimalityTolerance = 10-12`. После 7 итераций получим ответ:  $x_* \approx [1.180, 1.180, 1.180, 1.180, 1.253]$ ,  $f(x_*) \approx 4.5$  (см. рис. 2).

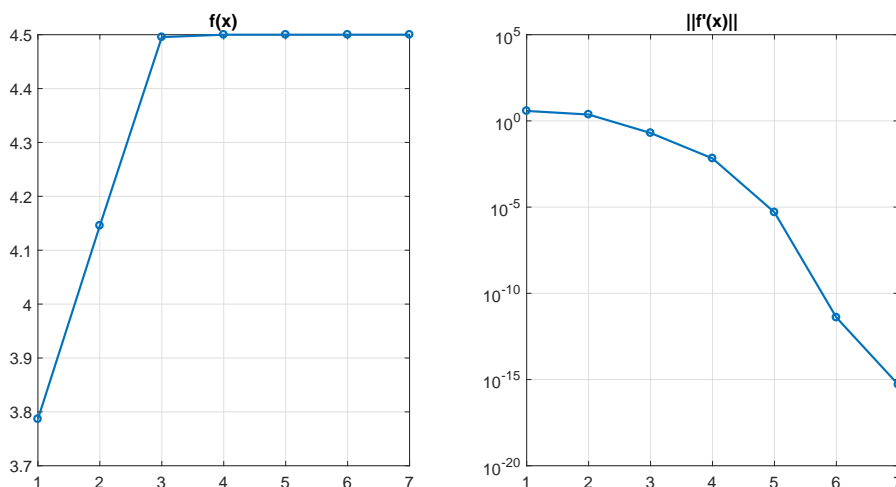


Рис. 2. Поведение функции EG2 по итерациям

Найденное значение  $x_*$  является точкой *локального максимума* (матрица вторых производных отрицательно определена в этой точке).

Интересно заметить, что задача *минимизации* функции EG2 может быть решена аналитически (решение представлено Даниилом Быковым). Действительно, функция является суммой синусов. Если бы в какой-то точке все синусы принимали значение  $-1$ , то эта точка была бы точкой глобального минимума. Попробуем этого добиться.

Во-первых, ясно, что надо положить  $x_n = \sqrt{\frac{3\pi}{2}}$ , так как  $x_n$  не выходит в другие слагаемые. Далее, минимизируем первое слагаемое:

$$\begin{aligned}\sin(x_1 + x_1^2 - 1) &= -1, \\ x_1 + x_1^2 - 1 &= \frac{3\pi}{2}, \\ x_1 &= \frac{-1 \pm \sqrt{5 + 6\pi}}{2}.\end{aligned}$$

Теперь можно найти остальные переменные:

$$x_i = \pm \sqrt{1 + \frac{3\pi}{2} - x_1}, \quad i \in 2 : n - 1.$$

Значение целевой функции в найденной точке равно  $-n + \frac{1}{2}$ .

**6°. Пример 3: обобщённая функция Розенброка.** Рассмотрим теперь обобщённую функцию Розенброка (Generalized Rosenbrock function):

$$f(x) = \sum_{i=1}^{n-1} [100(x_{i+1} - x_i^2)^2 + (1 - x_i)^2].$$

Запишем градиент данной функции:

$$\begin{aligned}\frac{\partial f}{\partial x_1} &= -400 x_1(x_2 - x_1^2) - 2(1 - x_1), \\ \frac{\partial f}{\partial x_i} &= -400 x_i(x_{i+1} - x_i^2) - 2(1 - x_i) + 200(x_i - x_{i-1}^2), \quad i \in 2 : n - 1, \\ \frac{\partial f}{\partial x_n} &= 200(x_n - x_{n-1}^2).\end{aligned}$$

Частным случаем (при  $n = 2$ ) является обычная функция Розенброка, которая подробно изучена. Опробуем `fsolve` сначала на этой двумерной функции. В качестве начального приближения возьмём  $x_0 = [-1.2, 1]$ . В ответ получим следующее сообщение от MATLAB:

```
fsolve stopped because it exceeded the function evaluation limit,
options.MaxFunctionEvaluations = 200 (the default value).
```

Поведение функции Розенброка по итерациям приведено на рис. 3 и рис. 4.

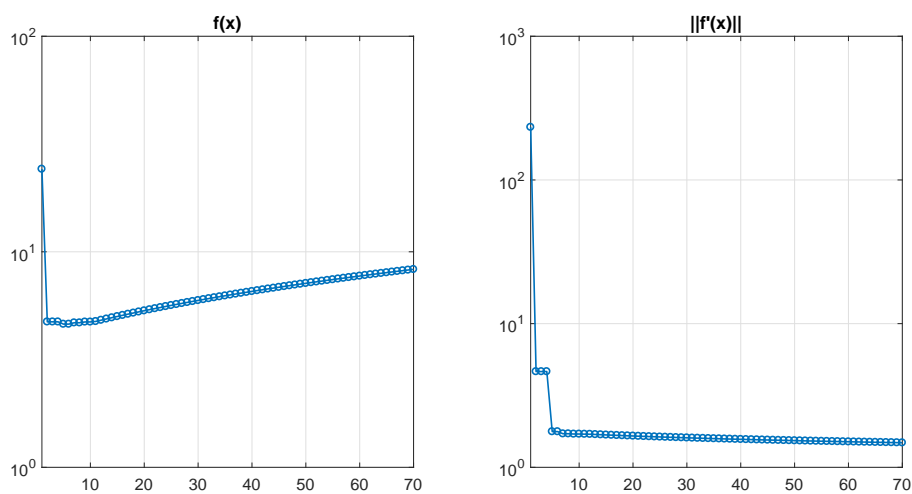


Рис. 3. Поведение функции Розенброка по итерациям при  $x_0 = [-1.2, 1]$

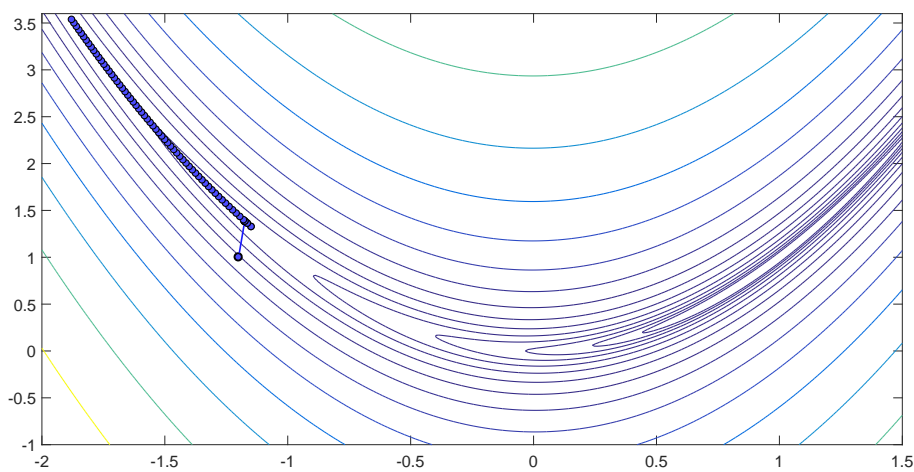


Рис. 4. Поведение аргумента по итерациям при  $x_0 = [-1.2, 1]$

Увеличение параметра `MaxFunctionEvaluations` в данном случае не приводит к успеху.

Попробуем другое начальное приближение:  $x_0 = [-0.5, 1.5]$ . После 29 итераций получим ответ:  $x_* \approx [1, 1]$ ,  $f(x_*) \approx 0$  (см. рис. 5 и рис. 6).

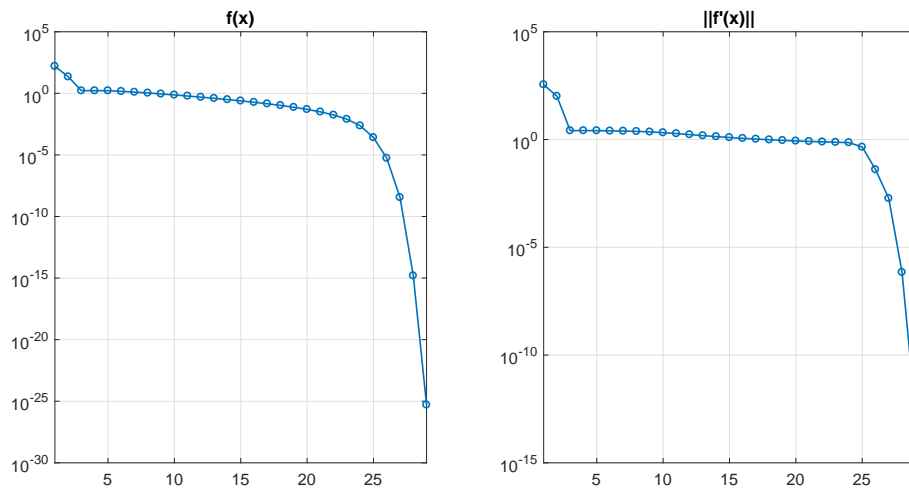


Рис. 5. Поведение функции Розенброка по итерациям при  $x_0 = [-0.5, 1.5]$

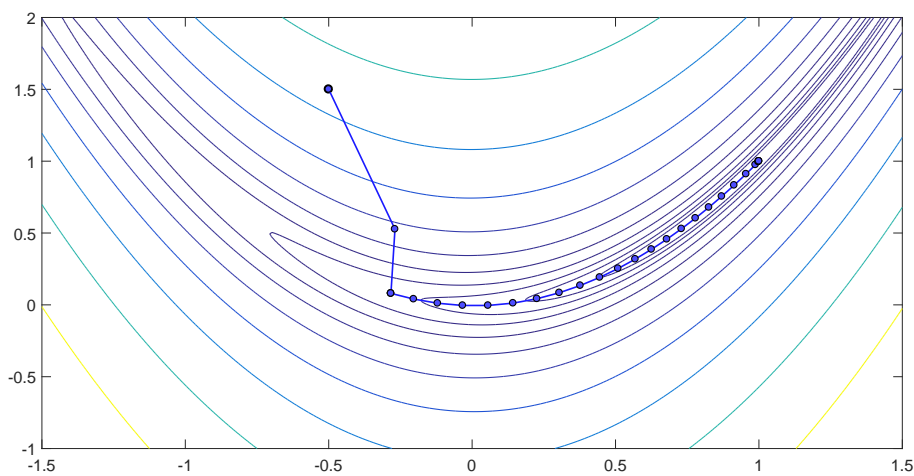


Рис. 6. Поведение аргумента по итерациям при  $x_0 = [-0.5, 1.5]$

Найденное значение  $x_*$  является точкой глобального минимума функции Розенброка.

Вернёмся к обобщённой функции. Пусть  $n = 5$ . Банк тестовых функций предлагает в качестве начального приближения  $x_0 = [-1.2, 1, -1.2, 1, -1.2]$ .



Запустим `fsolve` с этим начальным приближением и после 43 итераций получим ответ:  $x_* \approx [-0.962, 0.936, 0.881, 0.778, 0.605]$ ,  $f(x_*) \approx 3.93084$  (см. рис. 7).

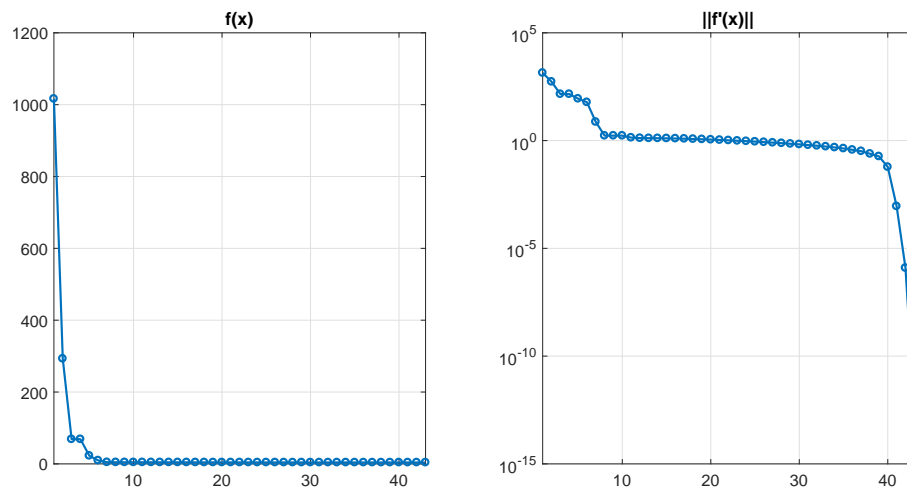


Рис. 7. Поведение обобщённой функции Розенброка по итерациям

Подробное исследование обобщённой функции Розенброка проведено в статье [3].

**7°. Если `fsolve` не находит решение.** Приведём несколько рекомендаций на случай, когда функция `fsolve` не смогла найти решение.

- 1) Попробуйте изменить начальное приближение. Задавая различные начальные приближения, вы увеличиваете шанс на успех.
- 2) Проверьте, является ли функция  $F(x)$  гладкой — `fsolve` может плохо сходиться для функций, которые не являются гладкими.
- 3) Попробуйте изменить настройки точности, в особенности это касается параметров `OptimalityTolerance` и `StepTolerance`.

## ЛИТЕРАТУРА

1. The MathWorks. *Optimization Toolbox User's Guide R2016b*. ([http://www.mathworks.com/help/pdf\\_doc/optim/optim\\_tb.pdf](http://www.mathworks.com/help/pdf_doc/optim/optim_tb.pdf))
2. Andrei N. *An unconstrained optimization test functions collection*. Advanced Modeling and Optimization. 2008. Vol. 10, No. 1, pp. 147–161.
3. Kok S., Sandrock C. *Locating and characterizing the stationary points of the extended rosenbrock function*. Evolutionary Computation. 2009. Vol. 17, No. 1, pp. 437–453.